

Regulación de velocidad del motor CC de 9-50V 40A 2000W con carcasa



Tabla de contenido

Introducción del producto	1
Características principales	2
Parámetros del producto	3

Descripción del Producto

Este producto es un controlador de velocidad de motor de CC de alto rendimiento, un controlador de velocidad de CC universal con voltaje de 9-50 V. Utiliza tubos de potencia de efecto de campo de alta calidad, controladores de velocidad dedicados, IC/PCB y diseño de PCB equilibrado de alta corriente para realizar el. salida La forma de onda PWM está cerca de un ángulo recto y tiene mayor eficiencia.

Este regulador de velocidad de CC está posicionado como un regulador de velocidad industrial de nivel básico, con características como tamaño pequeño, amplio voltaje, gran corriente, bajo aumento de temperatura y alta confiabilidad. Adecuado para la regulación de velocidad de varios motores CC con escobillas de uso general; regulación de velocidad de varios motores de automóviles (regulación de velocidad de ventiladores de refrigeración de automóviles, regulación de velocidad de ventiladores de automóviles, regulación de velocidad de motores de limpiaparabrisas de automóviles, regulación de velocidad de ventiladores de aire acondicionado de automóviles); regulación de las cintas transportadoras de

la línea de producción, ajuste de la velocidad del ventilador de escape de la tubería, ajuste de la velocidad de la cinta de correr ; ajuste de la velocidad en paralelo de múltiples ventiladores de la computadora, ajuste electrónico de la velocidad del ventilador , varios tipos de atenuación de la bombilla de CC, varios tipos de ajuste de la temperatura del calentador de CC , etc.

característica principal

Amplio rango de entrada de voltaje : admite entrada de voltaje de 9 V-50 V y es compatible con una variedad de fuentes de alimentación, lo que aumenta la flexibilidad de uso.

Capacidad de accionamiento de alta corriente: la capacidad de salida de corriente continua de hasta 40 A garantiza un funcionamiento estable del motor bajo carga elevada y satisface las necesidades de aplicaciones de alta potencia.

Salida de potencia eficiente: la potencia máxima puede alcanzar los 2000 W, lo que puede impulsar de manera eficiente varios motores de CC y lograr una gran potencia de salida.

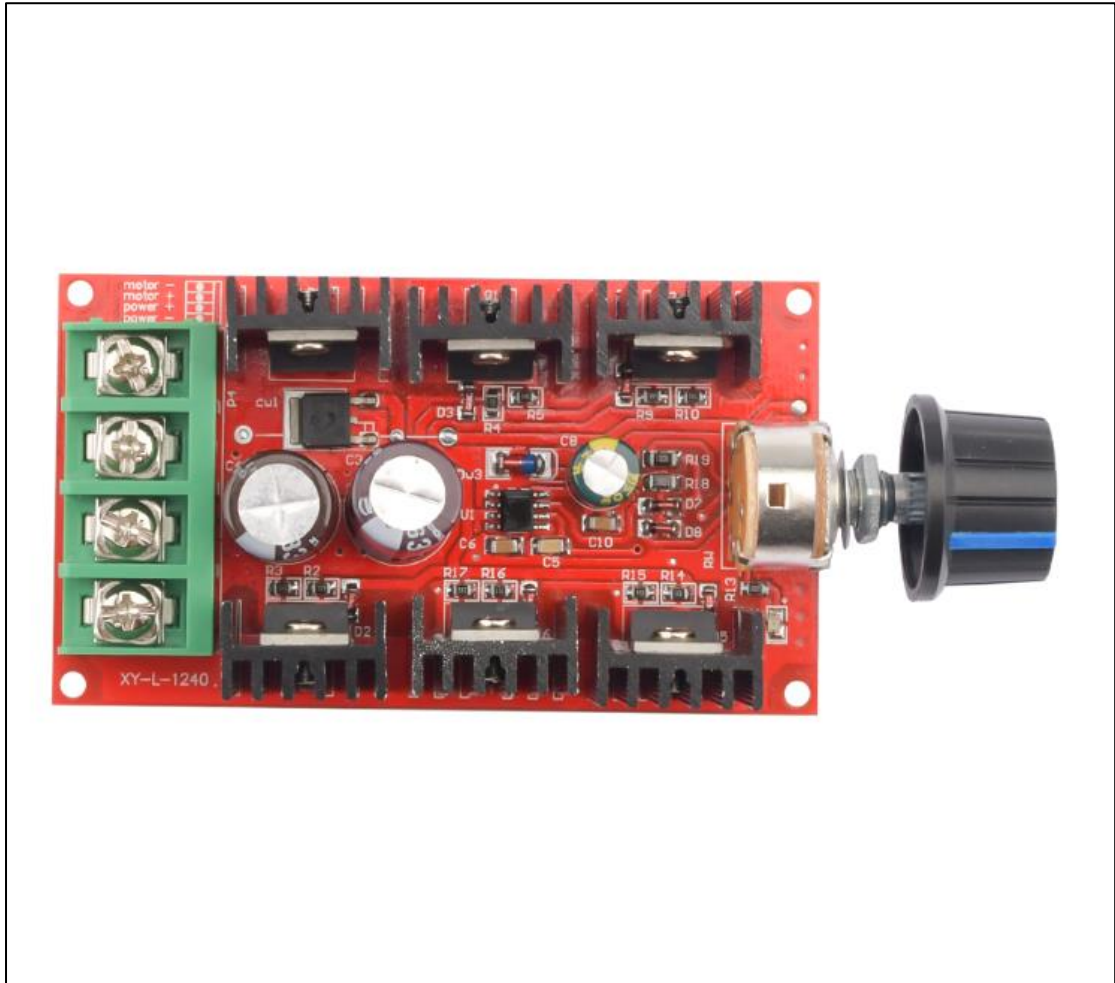
Control de velocidad PWM : utilizando la tecnología de modulación de ancho de pulso (PWM), la velocidad del motor se puede ajustar con precisión a través de señales externas (como

controles remotos, microcontroladores, etc.) para lograr cambios de velocidad suaves y continuos.

Diseño de disipación de calor: el diseño eficiente de la estructura de disipación de calor y el dissipador de calor de alta calidad garantizan un funcionamiento estable a largo plazo.

Fácil de instalar y usar : el producto es fácil de usar y los usuarios pueden configurarlo rápidamente según sus necesidades.

Amplia compatibilidad: adecuado para la regulación de velocidad de varios motores CC con escobillas de uso general y regulación de velocidad de varios motores automotrices , todo tipo de atenuación de bombillas de CC, todo tipo de ajuste de temperatura del calentador de CC.



parametros del producto

nominal : DC10V-50V

Corriente instantánea nominal: 40 A

Potencia de salida: 0,01-2000W (valor nominal)

Rango de uso recomendado: 12 V 250 W ; 24 V 350 W ; 36 V 400 W ;

Corriente de reposo: 0,025 A

Rango de ajuste PWM: 5-99 %

Frecuencia PWM: 12000hz

Tamaño de PCB: 90x51 mm

Tamaño de la carcasa : 105x55x40mm

Temperatura de trabajo: -40 °C -85 °C



Instrucciones de uso

Entrada: usando la entrada del bloque de terminales

Salida: usando salida de bloque de terminales

Control: use el circuito pwm para conducir el tubo mos

Instrucciones de seguridad:

Antes de comenzar la instalación y operación, asegúrese de que todas las fuentes de energía estén desconectadas.

Confirme que las especificaciones del motor, la fuente de alimentación y el controlador coincidan para evitar el uso por sobrecarga. Utilice equipo de protección adecuado, como guantes y gafas aislantes.

Inspección y preparación:

Verifique la apariencia del controlador en busca de daños y confirme que los puertos de cableado sean claros y correctos. Prepare todos los cables de conexión necesarios, asegurándose de que el diámetro del cable sea suficiente para transportar la corriente máxima.

Instrucciones de cableado:

Acceso a la alimentación: Conecte el polo positivo (+) de la fuente de alimentación al "Vin" del controlador o al marcado "+" terminal, el polo negativo (-) de la fuente de alimentación

se conecta al terminal "GND" o "-".

Conexión del motor:

Conecte el terminal positivo del motor a "Motor+" y el terminal negativo a "Motor-". Tenga en cuenta que la rotación hacia

adelante y hacia atrás del motor se puede lograr intercambiando estos dos cables.

Señal de control de velocidad:

solo se puede utilizar el potenciómetro para el funcionamiento y la señal PWM no se puede utilizar para la regulación de velocidad.

Control de dirección:

según sea necesario, conecte la línea de señal de control de dirección al puerto correspondiente

Descripción de la perilla:

Estado de encendido: Encendido (conectado a la fuente de alimentación de CC y al motor de carga), el motor no debe girar cuando el interruptor de perilla está en estado apagado (el motor no se energiza cuando el interruptor está apagado).

Estado de funcionamiento del encendido: Después de encenderlo, gire el interruptor de perilla y escuchará un sonido de "clic".

Esto es cuando la alimentación está encendida y la luz indicadora en la placa de circuito se enciende. En este momento, la alimentación está funcionando. a muy baja velocidad (o sin girar) girar.

Encienda la alimentación y ejecute: continúe girando la perilla, la velocidad del motor cambiará con el cambio de la perilla

(rango de cambio de velocidad 0-100%).

Si sigue los pasos anteriores , podrá utilizar de forma segura y eficaz el controlador de velocidad del motor de CC de 9-50 V, 40 A y 2000 W para satisfacer las necesidades de su proyecto. Asegúrese de prestar atención a los procedimientos operativos seguros para garantizar la seguridad personal y del equipo.

